

# Das Ising-Modell - Teil I

DANIELA SÖLLHEIM

## Grundlegende Definitionen.

---

1. **Energie** :  $\mathcal{H}_{\Lambda,\beta,h}^\# = -\beta \sum_{i,j \in \mathcal{E}_\Lambda} \sigma_i(\omega) \sigma_j(\omega) - h \sum_{i \in \Lambda} \sigma_i(\omega)$  für  $\omega \in \Omega_\Lambda$
2. **Verteilung** :  $\mu_{\Lambda,\beta,h}^\# = (Z_{\Lambda,\beta,h}^\#(\omega))^{-1} e^{-\mathcal{H}_{\Lambda,\beta,h}^\#(\omega)}$  mit  $Z_{\Lambda,\beta,h}^\#(\omega) = \sum_{\omega \in \Omega_\Lambda} e^{-\mathcal{H}_{\Lambda,\beta,h}^\#(\omega)}$
3. **Erwartungswert der Funktion f unter**  $\mu_{\Lambda,\beta,h}^\#$  :  $\langle f \rangle_{\Lambda,\beta,h}^\# = \sum_{\omega \in \Omega_\Lambda} f(\omega) \mu_{\Lambda,\beta,h}^\#(\omega)$

## Defintion 1.

---

Der **Druck** in  $\Lambda \subset \mathbb{Z}^d$ , wobei  $\Lambda$  endlich ist, mit beliebiger Randbedingung von Typ  $\#$  ist definiert durch

$$\psi_\Lambda^\#(\beta, h) := \frac{1}{|\Lambda|} \log Z_{\Lambda,\beta,h}^\#$$

## Satz 2.

---

Im thermodynamischen Limes ist der Druck

$$\psi(\beta, h) = \lim_{\Lambda \uparrow \mathbb{Z}^d} \psi_\Lambda^\#(\beta, h)$$

wohldefiniert und unabhängig von der Folge  $\Lambda \uparrow \mathbb{Z}^d$  und von dem Typ der Randbedingung. Außerdem ist  $\psi$  konvex (als eine Funktion auf  $\mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathbb{R}$ ) und gerade als eine Funktion von  $h$ .

## Definition 3.

---

Die **Magnetisierungsdichte** in  $\Lambda \subset \mathbb{Z}^d$  ist definiert als

$$m_\Lambda := \frac{1}{|\Lambda|} M_\Lambda$$

wobei  $M_\Lambda := \sum_{i \in \Lambda} \sigma_i$  die **totale Magnetisierung** ist.

Wir definieren ebenso für ein  $\Lambda \subset \mathbb{Z}^d$

$$m_\Lambda^\#(\beta, h) := \langle m_\Lambda \rangle_{\Lambda,\beta,h}^\#$$

## Lemma 4.

---

Für alle  $h \notin \mathfrak{B}_\beta$  ist die durchschnittliche Magnetisierungsdichte

$$m(\beta, h) = \lim_{\Lambda \uparrow \mathbb{Z}^d} m_\Lambda^\#(\beta, h)$$

wohldefiniert, unabhängig von der Folge  $\Lambda \uparrow \mathbb{Z}^d$  und von der Randbedingung und erfüllt

$$m(\beta, h) = \frac{\partial \psi}{\partial h}(\beta, h)$$

Außerdem ist die Funktion  $h \rightarrow m(\beta, h)$  monoton steigend auf  $\mathbb{R} \setminus \mathfrak{B}_\beta$  und ist stetig in jedem  $h \notin \mathfrak{B}_\beta$ . Allerdings ist es in jedem  $h \in \mathfrak{B}_\beta$  unstetig:

$$\lim_{h \downarrow h} m(\beta, h) = \frac{\partial \psi}{\partial h^+}(\beta, h), \quad \lim_{h \uparrow h} m(\beta, h) = \frac{\partial \psi}{\partial h^-}(\beta, h)$$

Insbesondere ist die spontane Magnetisierung

$$m^*(\beta) = \lim_{h \downarrow 0} m(\beta, h)$$

immer wohldefiniert.

### Definition 5.

---

In dem Punkt  $(\beta, h)$  liegt eine **Zustandsänderung erster Ordnung** vor, wenn  $h \rightarrow \psi(\beta, h)$  in diesem Punkt nicht differenzierbar ist.

### Satz 6.

---

In der Dimension  $d = 1$  ist der Druck  $\psi(\beta, h)$  des eindimensionalen Ising-Modells für alle  $\beta \geq 0$  und alle  $h \in \mathbb{R}$  gegeben durch

$$\psi(\beta, h) = \log[e^\beta \cosh(h) + \sqrt{e^{2\beta} \cosh^2(h) - 2 \sinh(2\beta)}]$$

Daraus folgt, dass es im eindimensionalen Ising-Modell keine Zustandsänderung erster Ordnung gibt. Außerdem haben wir gesehen, dass in der ersten Dimension paramagnetisches Verhalten vorliegt.

### Definition 7.

---

Eine Funktion  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  ist **lokal**, wenn ein endliches  $\Delta \subset \mathbb{Z}^d$  existiert, sodass  $f(\omega) = f(\omega')$  sofern sich  $\omega$  und  $\omega'$  auf  $\Delta$  entsprechen.

Die kleinste dieser Mengen  $\Delta$  wird der **Träger** von  $f$  genannt und mit  $\text{supp}(f)$  bezeichnet.

### Definition 8.

---

Ein **Zustand (im unendlichen Raum)** ist eine Abbildung, die zu jeder lokalen Funktion  $f$  eine reelle Zahl  $\langle f \rangle$  zuordnet, sodass

1.  $\langle 1 \rangle = 1$  (Normalisation)
2.  $f \geq 0 \Rightarrow \langle f \rangle \geq 0$  (Positivität)
3. Für  $\lambda \in \mathbb{R} : \langle f + \lambda g \rangle = \langle f \rangle + \lambda \langle g \rangle$  (Linearität)

Die Zahl  $\langle f \rangle$  nennt man **Durchschnitt von  $f$**  im Zustand  $\langle \cdot \rangle$

### Definition 9.

---

Sei  $\Lambda \uparrow \mathbb{Z}^d$  und  $(\#_n)_{n \geq 1}$  eine Folge von Randbedingungen. Die Folge der Gibbsverteilungen  $(\mu_{\Lambda_n, \beta, h}^{\#_n})_{n \geq 1}$  konvergiert zu dem Zustand  $\langle \cdot \rangle$  genau dann, wenn  $\lim_{n \rightarrow \infty} \langle f \rangle_{\Lambda_n, \beta, h}^{\#_n} = \langle f \rangle$  für jede lokale Funktion  $f$ . Den Zustand nennt man **Gibbs – Zustand** (in  $(\beta, h)$ ).

### Definition 10.

---

Die **Translation** von  $j \in \mathbb{Z}^d$  ist die Abbildung  $\Theta_j : \mathbb{Z}^d \rightarrow \mathbb{Z}^d$ , die definiert ist durch  $\Theta_j i = i + j$

Für eine Konfiguration  $\omega \in \Omega$  gilt dann, dass  $\Theta_\omega$  definiert ist durch  $(\Theta_j \omega)_i = \omega_{\omega_i - j}$

Ein Zustand  $\langle \cdot \rangle$  ist **translationsinvariant**, wenn  $\langle f \circ \Theta_j \rangle = \langle f \rangle$  für jede lokale Funktion  $f$  und für alle  $j \in \mathbb{Z}^d$

**Definition 11.**

Für alle endlichen  $A \subset \mathbb{Z}^d$  sei

$$\sigma_A := \prod_{j \in A} \sigma_j \quad \mathfrak{n}_A := \prod_{j \in A} \mathfrak{n}_j$$

wobei  $\mathfrak{n}_j := \frac{1}{2}(1 + \sigma_j)$

**Satz 13. (GKS – Ungleichung)**

Seien  $\beta \geq 0, h \geq 0$  Für alle  $A, B \subset \Lambda$  gilt

$$\begin{aligned} \langle \sigma_A \rangle_{\Lambda, \beta, h}^+ &\geq 0 \\ \langle \sigma_A \sigma_B \rangle_{\Lambda, \beta, h}^+ &\geq \langle \sigma_A \rangle_{\Lambda, \beta, h}^+ \langle \sigma_B \rangle_{\Lambda, \beta, h}^+ \end{aligned}$$

Die Ungleichungen gelten für die Randbedingungen  $+, \emptyset, per$

**Satz 14. (FKG – Ungleichung)**

Seien  $\beta > 0, h \geq 0$ . Sei  $\Lambda \subset \mathbb{Z}^d$  endlich und  $\#$  eine beliebige Randbedingung. Dann gilt für jedes Paar monoton steigender Funktionen  $f$  und  $g$ :

$$\langle f \circ g \rangle_{\Lambda, \beta, h}^{\#} \geq \langle f \rangle_{\Lambda, \beta, h}^{\#} \langle g \rangle_{\Lambda, \beta, h}^{\#}$$

**Satz 17.**

Sei  $\beta \geq 0, h \in \mathbb{R}$  und  $\Lambda_n \uparrow \mathbb{Z}^d$ . Die Gibbs-Verteilung im endlichen Volumen mit  $+$  oder  $-$  Randbedingung konvergiert zum Gibbs-Zustand im unendlichen Volumen:

$$\langle \cdot \rangle_{\beta, h}^+ = \lim_{n \rightarrow \infty} \langle \cdot \rangle_{\Lambda_n, \beta, h}^+ \quad \text{bzw.} \quad \langle \cdot \rangle_{\beta, h}^- = \lim_{n \rightarrow \infty} \langle \cdot \rangle_{\Lambda_n, \beta, h}^-$$

Die Zustände  $\langle \cdot \rangle_{\beta, h}^+, \langle \cdot \rangle_{\beta, h}^-$  sind unabhängig von  $(\Lambda)_{n \geq 1}$  und beide translationsinvariant.